

✎ Corrigé du baccalauréat S – Polynésie – 2 septembre 2020 ✎

Exercice 1

5 points

Commun à tous les candidats

1. Une urne contient 5 boules rouges et 3 boules blanches indiscernables au toucher.

On extrait une boule de l'urne et on note sa couleur.

On répète 4 fois cette expérience, de manière indépendante, en remettant la boule à chaque fois dans l'urne.

La probabilité, arrondie au centième, d'obtenir au moins 1 boule blanche est :

Réponse A : 0,15

Réponse B : 0,63

Réponse C : 0,5

Réponse D : 0,85

Il y a 3 boules blanches sur un total de 8 boules, donc la probabilité de prendre une boule blanche est $\frac{3}{8}$.

La variable aléatoire X qui donne le nombre de boules blanches tirées parmi 4 suit une loi binomiale de paramètres $n = 4$ et $p = \frac{3}{8}$.

La probabilité d'obtenir au moins 1 boule blanche est :

$$P(X \geq 1) = 1 - P(X = 0) = 1 - \left(\frac{5}{8}\right)^4 \approx 0,85.$$

2. Soit n étant un entier naturel supérieur ou égal à 2.

Un sac contient n pièces indiscernables au toucher. Ces pièces comportent toutes un côté « PILE » et un côté « FACE » sauf une qui contient deux côtés « FACE ».

On choisit au hasard une pièce du sac puis on la lance.

La probabilité d'obtenir le côté « FACE » est égale à :

Réponse A : $\frac{n-1}{n}$

Réponse B : $\frac{n+1}{2n}$

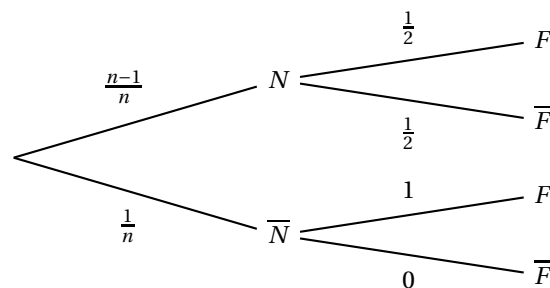
Réponse C : $\frac{1}{2}$

Réponse D : $\frac{n-1}{2n}$

Soient les événements

- N : « la pièce est normale, c'est-à-dire à deux côtés PILE et FACE »
- F : « le côté obtenu est FACE »

On représente la situation au moyen de l'arbre pondéré suivant :



$$P(F) = P(N \cap F) + P(\bar{N} \cap F) = \frac{n-1}{n} \times \frac{1}{2} + \frac{1}{n} \times 1 = \frac{n-1}{2n} + \frac{2}{2n} = \frac{n-1+2}{2n} = \frac{n+1}{2n}$$

3. On considère T la variable aléatoire suivant la loi normale d'espérance $\mu = 60$ et d'écart-type $\sigma = 6$. La probabilité $P_{(T>60)}(T > 72)$ arrondie au millièm est :

Réponse A : 0,954

Réponse B : 1

Réponse C : 0,023

Réponse D : 0,046

$$\left| P_{(T>60)}(T > 72) = \frac{P((T > 60) \cap (T > 72))}{P(T > 60)} = \frac{P(T > 72)}{P(T > 60)} \approx \frac{0,02275}{0,5} \approx 0,046 \right.$$

4. La durée de fonctionnement, exprimée en années, d'un moteur jusqu'à ce que survienne la première panne est modélisée par une variable aléatoire suivant une loi exponentielle de paramètre λ où λ est un réel strictement positif.

La probabilité que le moteur fonctionne sans panne pendant plus de 3 ans est égale à :

Réponse A : $e^{-3\lambda}$ Réponse B : $1 - e^{-3\lambda}$ Réponse C : $e^{3\lambda} - 1$ Réponse D : $e^{3\lambda}$

$\left| \text{D'après le cours, } P(X \geq t) = e^{-\lambda t} \text{ donc la probabilité cherchée est } e^{-3\lambda}. \right.$

5. On note X une variable aléatoire suivant la loi uniforme sur $\left[0; \frac{\pi}{2}\right]$. La probabilité qu'une valeur prise par la variable aléatoire X soit solution de l'inéquation $\cos x > \frac{1}{2}$ est égale à :

Réponse A : $\frac{2}{3}$ Réponse B : $\frac{1}{3}$ Réponse C : $\frac{1}{2}$ Réponse D : $\frac{1}{\pi}$

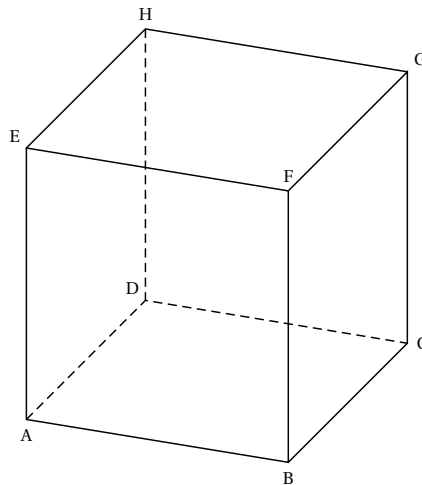
$\left| \text{Sur } \left[0; \frac{\pi}{2}\right], \text{ on a } \cos x > \frac{1}{2} \text{ pour } x \in \left[0; \frac{\pi}{3}\right]. \right.$
 $\left| \text{La probabilité cherchée est } \frac{\frac{\pi}{3} - 0}{\frac{\pi}{2} - 0} = \frac{\frac{\pi}{3}}{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{3} \times \frac{2}{\pi} = \frac{2}{3}. \right.$

Exercice 2

4 points

Commun à tous les candidats

Soit ABCDEFGH un cube. L'espace est rapporté au repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.



Pour tout réel t , on considère le point M de coordonnées $(1 - t; t; t)$.

1. Le point B a pour coordonnées $(1; 0; 0)$, et comme $\overrightarrow{AH} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AE}$, le point H a pour coordonnées $(0; 1; 1)$.

Le vecteur \overrightarrow{BM} a pour coordonnées $(1 - t - 1; t - 0; t - 0)$ soit $(-t; t; t)$.

Le vecteur \overrightarrow{BH} a pour coordonnées $(0 - 1; 1 - 0; 1 - 0)$ soit $(-1; 1; 1)$.

On a donc $\overrightarrow{BM} = t \overrightarrow{BH}$, donc les vecteurs \overrightarrow{BM} et \overrightarrow{BH} sont colinéaires, ce qui prouve que le point M appartient à la droite (BH) pour tout réel t .

On admet que les droites (BH) et (FC) ont respectivement pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 1 - t \\ y = t \\ z = t \end{cases} \quad \text{où } t \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad \begin{cases} x = 1 \\ y = t' \\ z = 1 - t' \end{cases} \quad \text{où } t' \in \mathbb{R}.$$

2. On va démontrer que les droites (BH) et (FC) sont orthogonales et non coplanaires.

- D'après sa représentation paramétrique, la droite (BH) est dirigée par le vecteur \vec{n} de coordonnées $(-1; 1; 1)$.

D'après sa représentation paramétrique, la droite (FC) est dirigée par le vecteur \vec{n}' de coordonnées $(0; 1; -1)$.

$$\vec{n} \cdot \vec{n}' = (-1) \times 0 + 1 \times 1 + 1 \times (-1) = 0 \text{ donc } \vec{n} \perp \vec{n}'.$$

On en déduit que les droites (BH) et (FC) sont orthogonales.

- Si les droites (BH) et (FC) sont coplanaires, comme elles sont orthogonales, elles seront sécantes; il suffit donc de prouver que les droites (BH) et (FC) ne sont pas sécantes pour démontrer qu'elles ne sont pas coplanaires.

$$\text{Les droites (BH) et (FC) sont sécantes si on peut trouver } t \text{ et } t' \text{ tels que : } \begin{cases} 1 - t = 1 \\ t = t' \\ t = 1 - t' \end{cases}.$$

Ce système n'a pas de solution donc les droites (BH) et (FC) ne sont pas sécantes, donc elles ne sont pas coplanaires.

3. Pour tout réel t' , on considère le point $M'(1; t'; 1 - t')$.

$$\begin{aligned} \text{a. } MM'^2 &= (1 - 1 + t)^2 + (t' - t)^2 + (1 - t' - t)^2 = t^2 + t'^2 - 2tt' + t^2 + 1 - t' - t - t' + t'^2 + t^2 - t + tt' + t^2 \\ &= 3t^2 + 2t'^2 - 2t' - 2t + 1 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3\left(t - \frac{1}{3}\right)^2 + 2\left(t' - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{1}{6} &= 3\left(t^2 - \frac{2t}{3} + \frac{1}{9}\right) + 2\left(t'^2 - \frac{2t'}{2} + \frac{1}{4}\right) + \frac{1}{6} \\ &= 3t^2 - 2t + \frac{1}{3} + 2t'^2 - 2t' + \frac{1}{2} + \frac{1}{6} = 3t^2 + 2t'^2 - 2t' - 2t + 1 = MM'^2 \end{aligned}$$

- b. La distance MM' est minimale quand MM'^2 est minimale.

MM'^2 est la somme de trois nombres positifs ou nuls, et sera minimale quand chacun de ces nombres est minimal.

- $3\left(t - \frac{1}{3}\right)^2$ est minimale et vaut 0 pour $t = \frac{1}{3}$;
- $2\left(t' - \frac{1}{2}\right)^2$ est minimale et vaut 0 pour $t' = \frac{1}{2}$.

Donc MM' est minimale pour $t = \frac{1}{3}$ et $t' = \frac{1}{2}$; dans ce cas $MM' = \sqrt{\frac{1}{6}}$.

c. On nomme P le point de coordonnées $(\frac{2}{3}; \frac{1}{3}; \frac{1}{3})$ et Q celui de coordonnées $(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2})$.

- Le point P appartient à la droite (BH) pour $t = \frac{1}{3}$, donc $(BP) = (BH)$.
- Le point Q appartient à la droite (FC) pour $t' = \frac{1}{2}$, donc $(QC) = (FC)$.
- Le vecteur \overrightarrow{PQ} a pour coordonnées $(1 - \frac{2}{3}; \frac{1}{2} - \frac{1}{3}; \frac{1}{2} - \frac{1}{3}) = (\frac{1}{3}; \frac{1}{6}; \frac{1}{6})$.
- Le vecteur \overrightarrow{BP} a pour coordonnées $(\frac{2}{3} - 1; \frac{1}{3} - 0; \frac{1}{3} - 0) = (-\frac{1}{3}; \frac{1}{3}; \frac{1}{3})$.
- $\overrightarrow{BP} \cdot \overrightarrow{PQ} = (-\frac{1}{3})(\frac{1}{3}) + (\frac{1}{3})(\frac{1}{6}) + (\frac{1}{3})(\frac{1}{6}) = -\frac{1}{9} + \frac{1}{18} + \frac{1}{18} = 0$ donc $\overrightarrow{BP} \perp \overrightarrow{PQ}$ donc la droite (PQ) est perpendiculaire à la droite (BP) donc à la droite (BH).
- $\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD}$ donc C a pour coordonnées $(1; 1; 0)$.
- Le vecteur \overrightarrow{QC} a pour coordonnées $(1 - 1; 1 - \frac{1}{2}; 0 - \frac{1}{2}) = (0; \frac{1}{2}; -\frac{1}{2})$.
- $\overrightarrow{QC} \cdot \overrightarrow{PQ} = 0 \times (\frac{1}{3}) + (\frac{1}{2})(\frac{1}{6}) + (-\frac{1}{2})(\frac{1}{6}) = 0 + \frac{1}{12} - \frac{1}{12} = 0$ donc $\overrightarrow{QC} \perp \overrightarrow{PQ}$ donc la droite (PQ) est perpendiculaire à la droite (QC) donc à la droite (FC).

Donc la droite (PQ) est perpendiculaire aux deux droites (BH) et (FC).

Exercice 3

6 points

Commun à tous les candidats

On considère la fonction f définie sur \mathbb{R} par $f(x) = x e^{-x^2+1}$.

On note (\mathcal{C}) la courbe représentative de f dans un repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

1. a. Pour tout x réel, $f(x) = x e^{-x^2+1} = x e^{-x^2} \times e = \frac{x}{e^{x^2}} \times e = \frac{e}{x} \times \frac{x^2}{e^{x^2}}$.

b. • $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} = 0$ donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e}{x} = 0$.

• Pour tout réel X , $\lim_{X \rightarrow +\infty} \frac{e^X}{X} = +\infty$ donc $\lim_{X \rightarrow +\infty} \frac{X}{e^X} = 0$.

Or $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^2 = +\infty$, donc en posant $X = x^2$, on déduit que $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^2}{e^{x^2}} = 0$.

Par produit de limites, on déduit que $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0$

2. Pour tout réel x , on considère les points M et N de la courbe (\mathcal{C}) d'abscisses respectives x et $-x$.

a. Les coordonnées de M sont $(x; f(x))$ et celles de N sont $(-x; f(-x))$.

$$f(-x) = -x e^{-(-x)^2+1} = -x e^{-x^2+1} = -f(x)$$

Le milieu de [MN] a pour coordonnées $(\frac{x + (-x)}{2}; \frac{f(x) + (-f(x))}{2}) = (0; 0)$.

C'est donc le point O.

b. La courbe (\mathcal{C}) est donc symétrique par rapport au point O.

3. La fonction f est dérivable sur l'intervalle $[0; +\infty[$ et

$$f'(x) = 1 \times e^{-x^2+1} + x \times (-2x) e^{-x^2+1} = (1 - 2x^2) e^{-x^2+1}$$

Pour tout réel x , $e^{-x^2+1} > 0$ donc $f'(x)$ est du signe de $1 - 2x^2$ qui s'annule et change de signe pour $x = \frac{\sqrt{2}}{2}$ sur $[0; +\infty[$.

$$f(0) = 0 \text{ et } f\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2+1} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{\frac{1}{2}} = \frac{\sqrt{2}e}{2} \approx 1,166$$

D'où le tableau des variations de f sur l'intervalle $[0; +\infty[$:

x	0	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$+\infty$
$1 - 2x^2$	+	0	-
$f'(x)$	+	0	-
$f(x)$	0	$\frac{\sqrt{2e}}{2}$	0

4. a. Le maximum de la fonction f sur $[0 ; +\infty[$ est $\frac{\sqrt{2e}}{2}$ qui est supérieur à 0,5.
On complète le tableau de variations de f , ce qui prouve que l'équation $f(x) = 0,5$ admet sur $[0 ; +\infty[$ exactement deux solutions notées α et β (avec $\alpha < \beta$).

x	0	α	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	β	$+\infty$
$f(x)$	0	0,5	$\frac{\sqrt{2e}}{2}$	0,5	0

- b. D'après le tableau de variations, on en déduit que les solutions sur $[0 ; +\infty[$ de l'inéquation $f(x) \geq 0,5$ sont les éléments de l'intervalle $[\alpha ; \beta]$.
- c. À la calculatrice, on trouve $\alpha \approx 0,19$ et $\beta \approx 1,43$.
5. Soit A un réel strictement positif. On pose $I_A = \int_0^A f(x) dx$.

- a. Pour calculer $I_A = \int_0^A f(x) dx$, on cherche une primitive F de f .

La dérivée de la fonction $x \mapsto e^{u(x)}$ est la fonction $x \mapsto u'(x) e^{u(x)}$; donc la dérivée de $x \mapsto e^{-x^2+1}$ est $x \mapsto -2x e^{-x^2+1}$ donc la dérivée de $x \mapsto -\frac{1}{2} e^{-x^2+1}$ est $x \mapsto x e^{-x^2+1}$.

Donc la fonction f a pour primitive la fonction F définie par $F(x) = -\frac{1}{2} e^{-x^2+1}$.

$$I_A = \int_0^A f(x) dx = [F(x)]_0^A = F(A) - F(0) = -\frac{1}{2} e^{-A^2+1} + \frac{1}{2} e^{0+1} = \frac{1}{2} (e - e^{-A^2+1})$$

- b. $\lim_{A \rightarrow +\infty} -A^2 + 1 = -\infty$ et $\lim_{X \rightarrow -\infty} e^X = 0$ donc $\lim_{A \rightarrow +\infty} e^{-A^2+1} = 0$

On en déduit que $\lim_{A \rightarrow +\infty} I_A = \frac{e}{2}$.

On admet que cette limite est l'aire en unités d'aire située entre la partie de la courbe (\mathcal{C}) sur $[0 ; +\infty[$ et l'axe des abscisses.

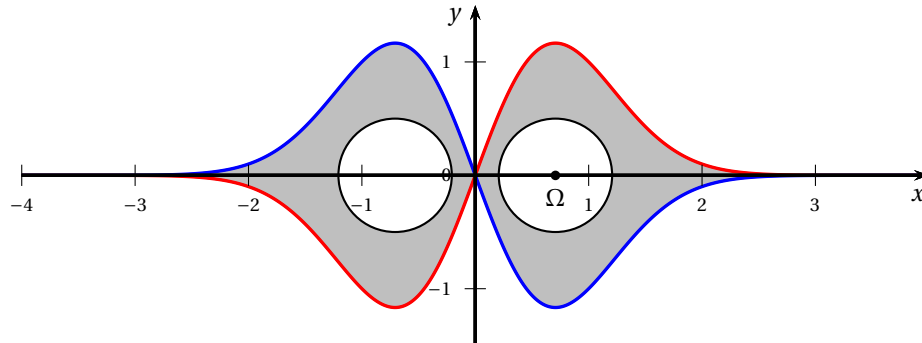
On appelle \mathcal{A}_1 cette aire, donc d'après les questions précédentes, $\mathcal{A}_1 = \frac{e}{2}$.

6. Comme illustré sur le graphique ci-dessous, on s'intéresse à la partie grisée du plan qui est délimitée par :

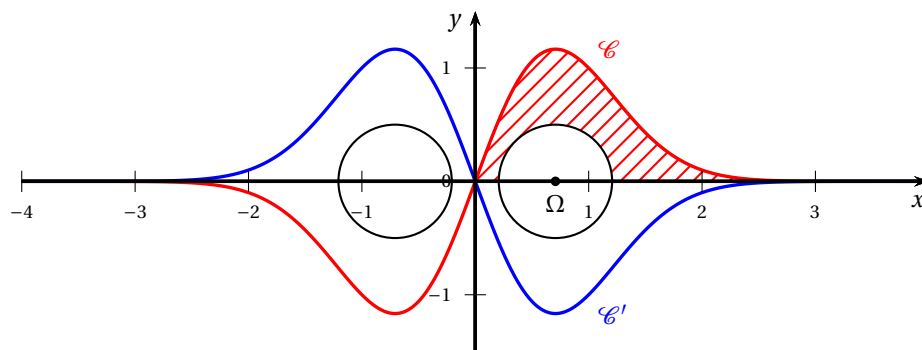
- la courbe (\mathcal{C}) sur \mathbb{R} et la courbe (\mathcal{C}') symétrique de (\mathcal{C}) par rapport à l'axe des abscisses;

- le cercle de centre $\Omega\left(\frac{\sqrt{2}}{2}; 0\right)$ et de rayon 0,5 et son symétrique par rapport à l'axe des ordonnées.

On admet que le disque de centre $\Omega\left(\frac{\sqrt{2}}{2}; 0\right)$ et de rayon 0,5 et son symétrique par rapport à l'axe des ordonnées sont situés entièrement entre la courbe (\mathcal{C}) et la courbe (\mathcal{C}') .



Pour des raisons de symétrie, l'aire cherchée est 4 fois l'aire hachurée ci-dessous :



L'aire hachurée est égale à l'aire \mathcal{A}_1 diminuée de l'aire \mathcal{A}_2 du demi-disque de centre Ω et de rayon 0,5.

$$\mathcal{A}_2 = \frac{\pi \times (0,5)^2}{2} = \frac{\pi}{8}$$

L'aire cherchée est donc $4(\mathcal{A}_1 - \mathcal{A}_2) = 4\left(\frac{e}{2} - \frac{\pi}{8}\right) = 2e - \frac{\pi}{2} \approx 3,87$ unités d'aire.

Exercice 4

5 points

Candidats n'ayant pas suivi l'enseignement de spécialité

Le plan complexe est muni d'un repère orthonormé direct $(O; \vec{u}, \vec{v})$.

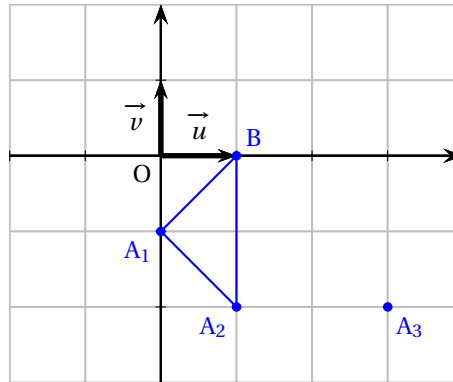
On considère la suite de nombres complexes (z_n) définie par : $z_0 = 0$ et pour tout $n, z_{n+1} = (1+i)z_n - i$.

Pour tout entier naturel n , on note A_n le point d'affixe z_n . On note B le point d'affixe 1.

1. a. $z_1 = (1+i)z_0 - i = (1+i) \times 0 - i = -i$
 $z_2 = (1+i)z_1 - i = (1+i) \times (-i) - i = -i + 1 - i = 1 - 2i$

b. $z_3 = (1 + i)z_2 - i = (1 + i)(1 - 2i) - i = 1 + i - 2i + 2 - i = 3 - 2i$

c. On place les points B, A₁, A₂ et A₃ dans le repère orthonormé direct $(O; \vec{u}, \vec{v})$:



d. On démontre que le triangle BA₁A₂ est isocèle rectangle.

- $BA_1 = |z_1 - 1| = |-i - 1| = \sqrt{2}$
 $A_1A_2 = |z_2 - z_1| = |-1 - 2i + i| = |-1 - i| = \sqrt{2}$
 Donc le triangle BA₁A₂ est isocèle.
- $BA_2 = |1 - 2i - 1| = |-2i| = 2$
 $BA_1^2 + A_1A_2^2 = (\sqrt{2})^2 + (\sqrt{2})^2 = 2 + 2 = 4 = BA_2^2$ donc, d'après la réciproque du théorème de Pythagore, le triangle BA₁A₂ est rectangle en A₁.

On a donc démontré que le triangle BA₁A₂ était isocèle rectangle en A₁.

2. Pour tout entier naturel n , on pose $u_n = |z_n - 1|$.

a. $u_{n+1} = |z_{n+1} - 1| = |(1 + i)z_n - i - 1| = |(1 + i)z_n - (1 + i)| = |(1 + i)(z_n - 1)| = |1 + i| \times |z_n - 1| = \sqrt{2} u_n$ pour tout entier naturel n .

b. La distance BA_n est égale à $|z_n - 1|$ soit u_n .

$$u_0 = |z_0 - 1| = |0 - 1| = |-1| = 1$$

Pour tout n , $u_{n+1} = \sqrt{2} u_n$ donc la suite (u_n) est géométrique de premier terme $u_0 = 1$ et de raison $q = \sqrt{2}$ donc, pour tout n , $u_n = u_0 \times q^n = 1 \times (\sqrt{2})^n = (\sqrt{2})^n$.

On cherche n tel que $u_n > 1000$ donc on résout l'inéquation $(\sqrt{2})^n > 1000$:

$$(\sqrt{2})^n > 1000 \iff \ln((\sqrt{2})^n) > \ln(1000) \iff n \times \ln(\sqrt{2}) > \ln(1000) \iff n > \frac{\ln(1000)}{\ln(\sqrt{2})}$$

$$\frac{\ln(1000)}{\ln(\sqrt{2})} \approx 19,9 \text{ donc la distance } BA_n \text{ est supérieure à } 1000 \text{ à partir de } n = 20.$$

3. a. $1 + i = \sqrt{2} \left(\frac{\sqrt{2}}{2} + i \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = \sqrt{2} (\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4}) = \sqrt{2} e^{i \frac{\pi}{4}}$

b. Soit \mathcal{P}_n la propriété $z_n = 1 - (\sqrt{2})^n e^{i \frac{n\pi}{4}}$.

• **Initialisation**

Pour $n = 0$, $z_n = z_0 = 0$ et $1 - (\sqrt{2})^n e^{i \frac{n\pi}{4}} = 1 - (\sqrt{2})^0 e^{i \frac{0 \times \pi}{4}} = 1 - 1 = 0$
 Donc la propriété est vraie au rang 0.

• **Hérédité**

On suppose la propriété vraie au rang $n \geq 0$, c'est-à-dire $z_n = 1 - (\sqrt{2})^n e^{i \frac{n\pi}{4}}$.

$$z_{n+1} = (1 + i)z_n - i = \sqrt{2} e^{i \frac{\pi}{4}} \times \left(1 - (\sqrt{2})^n e^{i \frac{n\pi}{4}} \right) - i = \sqrt{2} e^{i \frac{\pi}{4}} - (\sqrt{2})^{n+1} e^{i \frac{(n+1)\pi}{4}} - i$$

$$= 1 + i - (\sqrt{2})^{n+1} e^{i \frac{(n+1)\pi}{4}} - i = 1 - (\sqrt{2})^{n+1} e^{i \frac{(n+1)\pi}{4}}$$

donc la propriété est vraie au rang $n + 1$.

• **Conclusion**

La propriété est vraie au rang 0, et elle est héréditaire pour tout $n \geq 0$; d'après le principe de récurrence, elle est vraie pour tout entier naturel n .

Donc, pour tout n de \mathbb{N} , $z_n = 1 - (\sqrt{2})^n e^{i \frac{n\pi}{4}}$.

c. Le point A_{2020} a pour affixe $z_{2020} = 1 - (\sqrt{2})^{2020} e^{i \frac{2020\pi}{4}}$.

$$\frac{2020\pi}{4} = 505\pi = 252 \times 2\pi + \pi \text{ donc } e^{i \frac{2020\pi}{4}} = e^{i(252 \times 2\pi + \pi)} = (e^{i2\pi})^{252} \times e^{i\pi} = 1^{252} \times e^{i\pi} = -1$$

$z_{2020} = 1 - (\sqrt{2})^{2020} \times (-1) = 1 + (\sqrt{2})^{2020}$ est un réel donc le point A_{2020} appartient à l'axe des abscisses.

Exercice 4

5 points

Candidats ayant suivi l'enseignement de spécialité

On considère la matrice $M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Soient (a_n) et (b_n) deux suites de nombres entiers définies par :

$$a_1 = 1, b_1 = 0 \text{ et pour tout entier naturel } n \text{ non nul } \begin{cases} a_{n+1} = a_n + b_n \\ b_{n+1} = 2a_n \end{cases}.$$

1. $a_2 = a_1 + b_1 = 1 + 0 = 1$; $b_2 = 2a_1 = 2 \times 1 = 2$; $a_3 = a_2 + b_2 = 1 + 2 = 3$; $b_3 = 2a_2 = 2 \times 1 = 2$

$$2. M^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$M^2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = M + 2I$$

On admet que pour tout entier naturel non nul n , $M^n = a_n M + b_n I$, où (a_n) et (b_n) sont les suites précédemment définies.

3. On note $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ et pour tout $n \neq 0$, X_n la matrice $\begin{pmatrix} a_n \\ b_n \end{pmatrix}$. On pose $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$.

$$a. AX_n = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} a_n \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_n + b_n \\ 2a_n + 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{n+1} \\ b_{n+1} \end{pmatrix} = X_{n+1}$$

b. On peut dire que $X_2 = AX_1$, $X_3 = AX_2 = A(AX_1) = A^2 X_1$, etc., donc que $X_n = A^{n-1} X_1$.

c. $\det(P) = 1 \times (-2) - 1 \times 1 = -3 \neq 0$ donc la matrice P est inversible.

$$\bullet \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} + \frac{1}{3} & \frac{1}{3} - \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} - \frac{2}{3} & \frac{1}{3} + \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$$

$$\bullet \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} + \frac{1}{3} & \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} - \frac{1}{3} & \frac{1}{3} + \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2$$

$$\text{Donc l'inverse de la matrice } P \text{ est la matrice } P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}.$$

$$\begin{aligned} \text{d. } P^{-1}AP &= \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1+1 & 1-2 \\ 2+0 & 2+0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{4}{3} + \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} + \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} - \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} - \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ qui est une matrice diagonale appelée } D. \end{aligned}$$

e. Soit \mathcal{P}_n la propriété : $A^n = PD^nP^{-1}$.

• **Initialisation**

$P^{-1}AP = D$ donc $PP^{-1}APP^{-1} = PDP^{-1}$ autrement dit $A = PDP^{-1}$ soit $A^1 = PD^1P^{-1}$.
La propriété est vraie au rang $n = 1$.

• **Hérédité**

On suppose la propriété vraie au rang $n \geq 1$, c'est-à-dire : $A^n = PD^nP^{-1}$.

$$A^{n+1} = A \times A^n = (PDP^{-1})(PD^nP^{-1}) = PDPP^{-1}D^nP^{-1} = PD^{n+1}P^{-1}$$

donc la propriété est vraie au rang $n + 1$

• **Conclusion**

La propriété est vraie au rang 1, et elle est héréditaire pour tout $n \geq 1$; d'après le principe de récurrence, elle est vraie pour tout entier naturel n .

On a donc démontré que, pour tout $n \geq 1$, $A^n = PD^nP^{-1}$.

$$\text{f. On admet que pour tout } n \geq 1 : A^{n-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \times 2^n + \frac{1}{3} \times (-1)^{n-1} & \frac{1}{3} \times 2^{n-1} + \frac{1}{3} \times (-1)^n \\ \frac{1}{3} \times 2^n - \frac{2}{3} \times (-1)^{n-1} & \frac{1}{3} \times 2^{n-1} - \frac{2}{3} \times (-1)^n \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix} a_n \\ b_n \end{pmatrix} = X_n = A^{n-1}X_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \times 2^n + \frac{1}{3} \times (-1)^{n-1} & \frac{1}{3} \times 2^{n-1} + \frac{1}{3} \times (-1)^n \\ \frac{1}{3} \times 2^n - \frac{2}{3} \times (-1)^{n-1} & \frac{1}{3} \times 2^{n-1} - \frac{2}{3} \times (-1)^n \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \times 2^n + \frac{1}{3} \times (-1)^{n-1} \\ \frac{1}{3} \times 2^n - \frac{2}{3} \times (-1)^{n-1} \end{pmatrix}$$

$$\text{Donc } a_n = \frac{1}{3} \times 2^n + \frac{1}{3} \times (-1)^{n-1} = \frac{1}{3} (2^n + (-1)^{n-1}).$$

4. Soit k un entier naturel.

$$2^4 = 16 \equiv 1 \text{ modulo } 5, \text{ donc } (2^4)^k \equiv 1^k \text{ modulo } 5, \text{ donc } 2^{4k} - 1 \equiv 0 \text{ modulo } 5.$$

5. Soit n un entier naturel non nul et multiple de 4; donc on peut écrire $n = 4k$.

a. $a_n = \frac{1}{3} (2^n + (-1)^{n-1})$ donc

$$3a_n = 2^n + (-1)^{n-1} = 2^{4k} + (-1)^{4k-1} = 2^{4k} + (-1)^{4k} \times (-1)^{-1} = 2^{4k} - 1 \equiv 0 \text{ modulo } 5.$$

Donc $3a_n$ est divisible par 5.

b. $3a_n$ est divisible par 5 donc 5 divise $3a_n$.

Or 3 et 5 sont premiers entre eux donc, d'après le théorème de Gauss, 5 divise a_n , ce qui veut dire que a_n est divisible par 5.