

Durée : 4 heures

♣ Baccalauréat C juin 1975 Étranger groupe Ibis ♣

EXERCICE 1

1. Montrer que les solutions de l'équation

$$|z+i| = |z-i|, \quad z \in \mathbb{C}$$

sont tous les nombres réels.

En déduire que toute solution de l'équation

$$(E) \quad (z+i)^3 = i(z-i)^3, \quad z \in \mathbb{C}$$

peut s'écrire :

$$z = \operatorname{tg} \alpha, \text{ avec } \alpha \in \mathbb{R} \text{ et } -\frac{\pi}{2} < \alpha < \frac{\pi}{2}.$$

Résoudre (E).

2. Déduire une seconde méthode de résolution de (E) du fait que -1 est solution de (E).
De la comparaison des résultats fournis par les deux méthodes, déduire une valeur numérique de $\operatorname{tg} \frac{\pi}{12}$.

EXERCICE 2

1. Montrer qu'il existe une, et une seule, application continue f de \mathbb{R} dans \mathbb{R} telle que, pour tout x réel mais non entier relatif on ait :

$$f(x) = x + (x - E(x)) \operatorname{Log} (x - E(x)),$$

égalité dans laquelle $E(x)$ désigne l'entier relatif défini par :

$$E(x) \leq x < 1 + E(x).$$

Cette application f est-elle dérivable?

2. À tout $n \in \mathbb{Z}$, on associe la restriction f_n de f à l'intervalle $[n; n+1]$.
On désigne par C_n la représentation graphique de f_n dans un plan euclidien rapporté à un repère orthonormé.
Etudier f_0 et construire C_0 .
On montrera que C_0 admet une « demi-tangente » en chacune de ses extrémités.
Comment pourrait-on déduire C_n de C_0 ?

PROBLÈME

On donne un plan affine P et un repère $r = (O; \vec{i}, \vec{j})$ de P .

Soit C la courbe de P dont une équation dans le repère r est :

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - 1 = 0 \quad (a > 0 \text{ et } b > 0 \text{ sont donnés}).$$

On se propose d'étudier l'ensemble \mathcal{T} des applications affines de P dans P qui conservent O et qui transforment tout point de C en un point de C .

1. Montrer que tout élément de \mathcal{T} est une bijection, dans laquelle l'image de C est C .
Montrer que (\mathcal{T}, \circ) est un groupe.
2. Établir que \mathcal{T} est l'ensemble des applications de la forme $t_{\epsilon, \theta} : (x; y) \mapsto (x'; y')$, avec (dans le repère r) :

$$\begin{cases} x' &= x \cos \theta - \epsilon \frac{a}{b} y \sin \theta \\ y' &= x \sin \theta + \epsilon y \cos \theta \end{cases}$$

(ϵ et θ décrivent respectivement les ensembles $\{-1, +1\}$ et \mathbb{R}).

[On pourra chercher les relations qui doivent lier les réels $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ pour que l'application représentée dans le repère r par :

$$\begin{cases} x' &= \alpha x + \beta y \\ y' &= \gamma x + \delta y \end{cases}$$

appartienne à l'ensemble \mathcal{T} , (on pourra poser

$$\beta = \frac{a}{b} \beta', \quad \gamma = \frac{b}{a} \gamma').$$

3. Selon que $\epsilon = +1$ ou $\epsilon = -1$, on écrit $t_{\epsilon, \theta} \in \mathcal{T}_+$, ou $t_{\epsilon, \theta} \in \mathcal{T}_-$.
Montrer que \mathcal{T}_+ est un sous-groupe de \mathcal{T} .
En est-il de même de \mathcal{T}_- ?
4. *Dans toute la suite*, on suppose que le plan affine P est euclidien, sans que le repère $r = (O; \vec{i}, \vec{j})$ soit nécessairement orthonormé.
On désigne par A et B les points de C définis par :

$$\overrightarrow{OA} = a \vec{i} \quad \text{et} \quad \overrightarrow{OB} = b \vec{j}.$$

À tout élément f de \mathcal{T} on associe les images A' et B' de A et B par f , ainsi que les vecteurs \vec{i}' et \vec{j}' tels que

$$\overrightarrow{OA'} = a \vec{i}' \quad \text{et} \quad \overrightarrow{OB'} = b \vec{j}'.$$

- a. Ecrire (autant que possible sans calcul) une équation de C dans le repère $r' = (O, \vec{i}', \vec{j}')$.
- b. Déterminer $f = t_{\epsilon, \theta}$ de façon que le repère r' soit orthogonal; pour cela on exprimera le produit scalaire $\vec{i}' \cdot \vec{j}'$ en fonction de ϵ , de θ , et des réels :

$$\|\vec{i}'\|^2 = \ell, \quad \vec{i}' \cdot \vec{j}' = m, \quad \|\vec{j}'\|^2 = n.$$

Combien cette question a-t-elle de solutions ?

Déduire de cette étude que (dans le cas où P est euclidien) la courbe C est une ellipse.

- c. Montrer que, lorsque f décrit \mathcal{T} , alors :

$$\|\overrightarrow{OA'}\|^2 + \|\overrightarrow{OB'}\|^2 \quad \text{et} \quad \text{aire}(A'OB') \quad \text{restent constants.}$$

On pourra admettre que si M_1 et M_2 sont deux points de P de coordonnées $(X_1; Y_1)$ et $(X_2; Y_2)$ dans un repère quelconque (O, \vec{I}, \vec{J}) alors l'aire du triangle M_1OM_2 est :

$$\frac{1}{2} |(X_1 Y_2 - Y_1 X_2) \sin(\vec{I}, \vec{J})|$$