

🌀 Baccalauréat C Nantes juin 1973 🌀

EXERCICE 1

Au nombre complexe z , on associe le nombre

$$Z = z^2 - (9 - 2i)z + 26.$$

1. Déterminer un complexe u vérifiant $u^2 = 3 + 4i$ (on pourra poser $u = a + ib$, où a et b sont réels).
2. Résoudre l'équation

$$z^2 - (9 - 2i)z + 26 = 0.$$

3. M désigne l'image de z dans un plan rapporté à un repère orthonormé.
Quelle est l'équation de l'ensemble (γ_1) des points M tels que Z soit réel?
(On posera $z = x + iy$.)
4. Quelle est l'équation de l'ensemble (γ_2) des points M tels que Z soit nul ou imaginaire pur?
5. Reconnaître ces deux ensembles et préciser les coordonnées de leurs points d'intersection.
Dessiner les ensembles (γ_1) et (γ_2) .

EXERCICE 2

On considère une fonction numérique f continue sur $[0; 1]$ et satisfaisant, pour tout x de $[0; 1]$, à

$$f(x) \in [0; 1].$$

Soit alors φ la fonction numérique définie sur $[0; 1]$ par

$$\varphi(x) = f(x) - x.$$

1. En appliquant à φ le théorème des valeurs intermédiaires, démontrer qu'il existe a de $[0; 1]$ vérifiant
$$f(a) = a.$$
2. On suppose de plus que f est dérivable sur $]0; 1[$ et que sa dérivée vérifie, pour tout x de $]0; 1[$, la condition $f'(x) < 1$.
Démontrer alors que a est unique.
Construire un exemple et un contre-exemple simples.

EXERCICE 3

Soit E un espace vectoriel euclidien orienté, de dimension 3, rapporté à une base orthonormée directe $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Soit \vec{u} un vecteur unitaire de E et (Δ) la droite vectorielle dirigée par \vec{u} . Soit (Π) le plan vectoriel orthogonal à (Δ) .

1. On appelle p et q les endomorphismes de E qui, à tout vecteur \vec{w} de E , associent respectivement sa projection orthogonale sur (Δ) et sa projection orthogonale sur (Π) .
Démontrer que l'on a

$$p(\vec{w}) = (\vec{w} \cdot \vec{u}) \vec{u}.$$

On particularise \vec{u} en choisissant

$$\vec{u}_0 = \frac{1}{\sqrt{3}} (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k});$$

S'assurer que \vec{u}_0 est unitaire; indiquer, dans la base \mathcal{B} , les coordonnées de \vec{u}_0 puis les coordonnées de $p(\vec{w})$ en fonction des coordonnées de $\vec{w} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$; en déduire, dans la même base, les coordonnées de $q(\vec{w})$.

2. Soit s l'application de E dans E qui, à tout vecteur \vec{w} de E , associe le produit vectoriel

$$s(\vec{w}) = \vec{u} \wedge \vec{w}.$$

Démontrer que s est un endomorphisme de E .

Dans le cas où \vec{u} est \vec{u}_0 , indiquer dans la base \mathcal{B} les coordonnées de $s(\vec{w})$ en fonction de celles de \vec{w} .

3. Démontrer que $(s \circ q)(\vec{w}) = s(\vec{w})$.

Comparer les normes de $s(\vec{w})$ et de $q(\vec{w})$.

Démontrer que $s(\vec{w})$ appartient à (Π) et indiquer l'angle des vecteurs $q(\vec{w})$ et $s(\vec{w})$.

Démontrer que $(s \circ s)(\vec{w}) = -q(\vec{w})$.

4. Soit r la rotation vectorielle d'axe (Δ) dont une mesure relative à \vec{u} est α ; démontrer, pour tout vecteur \vec{w} de E , que l'on a

$$\begin{cases} r(\vec{w}) &= p(\vec{w}) + (r \circ q)(\vec{w}), \\ (r \circ q)(\vec{w}) &= \cos \alpha q(\vec{w}) + \sin \alpha s(\vec{w}). \end{cases}$$

Dans le cas particulier où \vec{u} est \vec{u}_0 indiquer les coordonnées de $r(\vec{w})$ dans la base \mathcal{B} en fonction de α et des coordonnées de \vec{w} .

On particularise r en choisissant $\alpha = \frac{2}{3}$: quelle est, avec $\vec{u} = \vec{u}_0$, la transformée de \mathcal{B} par r ?

5. Déterminer une base orthonormée directe, $\mathcal{B}' = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3)$, telle que \vec{v}_1 appartienne au plan vectoriel dont une base est (\vec{i}, \vec{j}) et que $\vec{i} \cdot \vec{v}_1$ soit positif; on indiquera les coordonnées de \vec{v}_1 et \vec{v}_2 dans la base \mathcal{B} .
6. Quelle est la nature de l'endomorphisme t de E transformant \mathcal{B} en \mathcal{B}' ? (On ne demande pas de préciser les éléments de t .)
Soit t^{-1} l'endomorphisme réciproque de t ; calculer

$$(t^{-1} \circ r \circ t)(\vec{k}) \quad \text{et} \quad (t^{-1} \circ r \circ t)(\vec{i}).$$

Quelle est la nature de $t^{-1} \circ r \circ t$?