

## 🌀 Baccalauréat C Paris juin 1974 🌀

### EXERCICE 1

Trouver, sous la forme  $a + ib$  ( $a$  et  $b$  réels), un nombre complexe  $\omega$  tel que

$$\omega^2 = 48 + 14i.$$

Résoudre, dans  $\mathbb{C}$ , l'équation :

$$z^2 - 5(1 + i)z - 12 + 9i = 0.$$

Vérifier que le quotient des deux racines est un imaginaire pur.

### EXERCICE 2

Soit  $f$  la fonction numérique définie sur  $\mathbb{R}$  par

$$f(x) = \text{Log}(e^{2x} - e^x + 1)$$

le symbole  $\text{Log}$  désignant le logarithme népérien de base  $e$ .

1. Étudier la variation de la fonction  $f$ . Soit  $\mathcal{C}$  la courbe représentative, dans un repère orthonormé, de la variation de  $f$ . Montrer, en posant  $x = \text{Log}(e^x)$ , que  $f(x) - 2x$  tend vers une limite lorsque  $x$  tend vers  $+\infty$ , et en déduire l'asymptote correspondante de  $\mathcal{C}$ .  
Construire la courbe  $\mathcal{C}$  (on précisera la tangente au point  $C$  d'ordonnée nulle).
2. Soit  $k$  un nombre réel strictement positif.  
Discuter, suivant les valeurs de  $k$ , le nombre de solutions réelles de l'équation d'inconnue  $x$

$$e^{2x} - e^x + 1 - k = 0.$$

- a. par le calcul,
- b. en utilisant la courbe  $\mathcal{C}$ .

### PROBLÈME

**N. B.** - La partie C est indépendante des parties A et B.

#### Partie A

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien de dimension 3,  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  une base orthonormée de  $E$ ,  $r_1$  la rotation vectorielle  $E \rightarrow E$  ayant pour axe la droite vectorielle contenant  $\vec{i}$  et telle que  $r_1(\vec{j}) = \vec{k}$ ,  $r_2$  la rotation vectorielle ayant pour axe la droite vectorielle contenant  $\vec{j}$  et telle que  $r_2(\vec{k}) = \vec{i}$ .

1. On pose  $r = r_2 \circ r_1$ ,  $r^2 = r \circ r$ ,  $r^3 = r \circ r^2$ .  
Quelles sont les images de  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$  par  $r$ , par  $r^2$ , par  $r^3$ ?  
Quel renseignement relatif à l'angle de la rotation vectorielle  $r$  déduit-on de ce qui précède?
2. Calculer en fonction des coordonnées  $x, y, z$  d'un vecteur quelconque  $\vec{V}$  de  $E$  les coordonnées  $x', y', z'$  du vecteur  $r(\vec{V})$ , et déterminer les vecteurs de  $E$  invariants par  $r$ .

3. Soit  $r_3$  la rotation vectorielle ayant pour axe la droite vectorielle contenant  $\vec{k}$  et telle que  $r_3(\vec{i}) = \vec{j}$ .

Déterminer les images de  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$  et  $\vec{k}$  par la rotation vectorielle  $r \circ r_3$  c'est-à-dire  $r_2 \circ r_1 \circ r_3$ .  
Qu'en déduit-on pour cette rotation ?

Indiquer de même ce que sont les rotations  $r_3 \circ r_2 \circ r_1$  et  $r_1 \circ r_3 \circ r_2$ .

(Les résultats de ce 3. ne seront pas utilisés par la suite).

### Partie B

Soit  $\mathcal{E}$  un espace affine euclidien, associé à E, et  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  un repère de  $\mathcal{E}$  (les vecteurs  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$  et  $\vec{k}$  étant définis au A).

On désigne par  $\rho$  l'application de  $\mathcal{E}$  dans  $\mathcal{E}$  dans laquelle tout point  $M$ , de coordonnées  $x, y, z$ , a pour image le point  $M'$  de coordonnées :

$$x' = y, \quad y' = -z, \quad z' = -x.$$

1. Préciser la nature de cette application  $\rho$ .
2. Soit  $\mathcal{P}$  le plan de  $\mathcal{E}$  d'équation  $z = 1$ . Déterminer l'ensemble  $H$  des points  $M$  du plan  $\mathcal{P}$  tels que les vecteurs  $\overrightarrow{OM}$  et  $\overrightarrow{OM'}$  soient orthogonaux. La courbe  $H$  admet un centre de symétrie  $\Omega$ . Écrire l'équation de  $H$  relativement au repère  $(\Omega, \vec{i}, \vec{j})$  et indiquer la nature de la courbe  $H$ .
3. On définit, par leurs coordonnées dans le repère  $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , les points suivants de  $\mathcal{E}$  :  $S(0; 0; 1)$ ,  $A(0; 1; 1)$ ,  $B(1; 0; 1)$ . On constate que les points A, S, B,  $\Omega$  sont les sommets consécutifs d'un carré  $\Gamma$ . Soit  $C = \rho(A)$ ,  $S' = \rho(S)$ ,  $D = \rho(B)$ ,  $\Omega' = \rho(\Omega)$ ; ces points sont les sommets d'un carré  $\Gamma'$  image de  $\Gamma$  par  $\rho$ .

On désigne enfin par  $\alpha$  le point de  $\mathcal{E}$  tel que S soit le milieu de  $A\alpha$ , et par  $\beta$  le point de  $\mathcal{E}$  tel que B soit le milieu de  $\Omega\beta$ .

Montrer qu'il existe un déplacement  $\delta$ , autre que  $\rho$ , tel que  $\delta(\Gamma) = \Gamma'$  et dans lequel  $\alpha$  et  $\beta$  sont invariants (il est conseillé de préciser d'abord les images par  $\delta$  des points A, S, B et  $\Omega$ ).

Vérifier que la courbe  $H$  a même image  $H'$  par  $\rho$  et par  $\delta$ .

### Partie C

Les lettres  $\mathcal{E}$ , O,  $\rho$  ont la même signification que dans la partie B.

1. On donne un nombre réel  $k$ , strictement positif, et l'on appelle  $L_k$  l'ensemble des points  $M$ , appartenant au plan de  $\mathcal{E}$  d'équation  $z = 0$ , et tels que  $MM' = kOM$  ([en posant encore  $M' = \rho(M)$ ]<sup>1</sup>)

Écrire l'équation de  $L_k$  dans le repère  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ .

On pose  $x = \lambda \cos \theta$ ,  $y = \lambda \sin \theta$ , avec  $\lambda \geq 0$ .

Montrer que si le point  $M$  de coordonnées  $x, y$  appartient à  $L_k$  et si  $\lambda > 0$ , alors  $\sin 2\theta$  s'exprime simplement en fonction de  $k$ .

En déduire, suivant les valeurs de  $k$ , la nature géométrique de l'ensemble  $L_k$ .

Application numérique :  $k = \frac{\sqrt{6}}{2}$ .

Calculer les valeurs correspondantes de  $\theta$ .

1.  $MM'$  et  $OM$  représentent respectivement la distance de  $M$  et  $M'$  et la distance de O à  $M$ .

2. Soit  $\Sigma$  l'ensemble dont les éléments sont les inverses  $\frac{1}{n}$  des entiers relatifs  $n$  non nuls.

On se propose de chercher certaines valeurs rationnelle de  $k$  pour lesquelles  $\sin 2\theta$  appartient à  $\Sigma$ . Montrer, à cet effet, que si  $k = \frac{p}{q}$ , où  $p$  et  $q$  désignent des entiers naturels premiers entre eux, les conditions a. et b. suivantes sont équivalentes :

**a.**  $\sin 2\theta \in \Sigma$

**b.**  $p^2 - 2q^2 = \pm 1$ .

En déduire les couples  $(p ; q)$  cherchés, pour lesquels  $1 \leq p < 20$ , ainsi que les valeurs correspondantes de  $\sin 2\theta$  [on ne cherchera pas l'expression générale des couples  $(p ; q)$  vérifiant la condition b.].