

∞ Pondichéry juin 1967 ∞
Baccalauréat mathématiques élémentaires

EXERCICE 1

1. Étudier les variations de la fonction qui, à la variable réelle x , associe le nombre réel

$$y = \frac{x^2 - 2x - 3}{(x - 1)^2}.$$

Construire la courbe représentative, (Γ) , dans un plan rapporté à un repère orthonormé d'axes $x'Ox$, $y'Oy$, l'unité de longueur étant égale à 1 cm.

2. Calculer l'aire du domaine limité par la courbe (Γ) , l'axe $x'Ox$ et les droites d'équations $x = 3$ et $x = 5$.

EXERCICE 2

Déterminer deux entiers naturels ayant pour somme 240 et pour P.P.C.M. 504.

EXERCICE 3

Dans un plan rapporté à un repère orthonormé, d'axes $x'Ox$, $y'Oy$, on considère les points $F(a; 0)$, $F'(-a; 0)$, $B(4a; 0)$ et le cercle (C) de centre O et de rayon $2a$, a étant un nombre réel positif.

1. Le point $M_0(x_0; y_0)$ étant un point donné du plan, on considère le cercle (Γ) de diamètre FM_0 .

Écrire les équations des cercles (C) et (Γ) et montrer que l'équation de l'axe radical, (Δ) , de ces deux cercles est

$$(x_0 + a)x + y_0y - a(x_0 + 4a) = 0.$$

Montrer que la droite (Δ) est sécante au cercle (C) à la condition nécessaire et suffisante que le point M_0 soit extérieur à un ellipse, (E) , que l'on déterminera par son équation.

Si M_0 est en B , que peut-on dire du cercle (C) et du cercle (Γ) correspondant ?

2. On suppose, dans toute la suite du problème, que le point M_0 est variable sur la droite (D) passant par B et de coefficient directeur égal à 1.

Démontrer que, lorsque M_0 décrit la droite (D) , la droite (Δ) passe par un point fixe, I , dont on déterminera les coordonnées. On donnera une solution analytique et une solution géométrique.

3. Soit M_1 la projection orthogonale de F sur (Δ) .

Quel est, quand M_0 varie sur (D) , l'ensemble des points M_1 ? Démontrer que les vecteurs $\overrightarrow{F'M_0}$ et $\overrightarrow{FM_1}$ sont parallèles et que le produit $\overrightarrow{F'M_0} \cdot \overrightarrow{FM_1}$ est constant.

En déduire que la transformation ponctuelle qui, à tout point M_0 , associe le point M_1 est le produit d'une inversion de pôle F' et d'une translation.