

Durée : 4 heures

œ Baccalauréat C septembre 1975 Rouen œ

EXERCICE 1

On considère le nombre complexe :

$$z = \frac{1}{2}[\sin \varphi + i(1 + \cos \varphi)]$$

où φ désigne un nombre réel variable, différent de π , appartenant à l'intervalle $[0 ; 2\pi]$.

1. Calculer en fonction de φ le module et l'argument de chacun des nombres z et $z' = -\frac{1}{z}$.
2. On désigne par M et M' les images respectives de z et z' construites dans le plan euclidien rapporté au repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$; déterminer l'ensemble (Γ) des points M et l'ensemble (Γ') des points M' lorsque φ varie.

EXERCICE 2

1. On pose $f(t) = \text{Log} \left| \frac{t}{t+1} \right|$.
Quel est le domaine de définition de f ?
Quel est la dérivée de f ?
2. Pour tout nombre réel x , strictement positif, on pose

$$g(x) = \int_1^x \frac{\text{Log } t}{(1+t)^2} dt.$$

Calculer $g(x)$ au moyen d'une intégration par parties

3. Étudier $\lim_{x \rightarrow +\infty} g(x)$, $\lim_{x \rightarrow +0^+} g(x)$.

PROBLÈME

Le plan euclidien est rapporté au repère orthonormé $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

a et k sont deux réels ($a \neq 1$).

$T_{a,k}$ est l'application affine du plan dans lui-même qui au point $M(x; y)$ fait correspondre $M_1(x_1; y_1)$ tel que

$$\begin{cases} x_1 &= \frac{k-a}{1-a}x + \frac{1-k}{1-a}y \\ y_1 &= \frac{a(k-1)}{1-a}x + \frac{1-ak}{1-a}y \end{cases}$$

Partie A

1. Déterminer suivant les valeurs de a et k l'ensemble des points invariants par $T_{a,k}$.
2. Étudier pour $T_{a,k}$ la possibilité d'être bijective et montrer que lorsque $T_{a,k}$ n'est pas une bijection, elle est une projection que l'on précisera.

3. L'application $T_{a, k}$ peut-elle être involutive? Préciser alors sa nature et la définir géométriquement.

Partie B

On considère dans cette partie les applications $T_{a, k}$ pour lesquelles on a : $a = k$. L'application $T_{k, k}$ sera notée plus brièvement T_k ?

On pose $M_2 = T_k(M)$ et plus généralement, pour tout entier n supérieur à 1 : $M_n = T_k(M_{n-1})$.

1. Montrer par récurrence que M_n a pour coordonnées :

$$\begin{cases} x_n = y + (k^{n-1} + k^{n-2} + \dots + k)(y - x) \\ y_n = y + (k^n + k^{n-1} + \dots + k)(y - x) \end{cases}$$

Dans quels cas le point M_n admet-il une position limite N quand n augmente indéfiniment?

Quel est l'ensemble des points N ?

2. Soit $k = -\frac{1}{2}$. On considère les trois points

$$A(-1 ; +2), \quad B(+4 ; +2) \text{ et } C(+3 ; -1)$$

et on désigne par M le centre de gravité du triangle ABC .

Calculer les coordonnées du centre de gravité du triangle $A_1B_1C_1$.

Que peut-on dire du centre de gravité M_n du triangle $A_nB_nC_n$ quand n augmente indéfiniment?

3. L'application T_k peut-elle être une symétrie orthogonale par rapport à une droite?