

☞ Baccalauréat C Strasbourg juin 1974 ☞

EXERCICE 1

Soit k un nombre réel compris entre 0 et 1 : $k \in]0 ; 1[$.

Soit f la fonction $x \mapsto kx + 1 - k$ de l'ensemble des nombres réels positifs \mathbb{R}_+ dans l'ensemble des nombres réels \mathbb{R} , et g la fonction de \mathbb{R}_+ dans \mathbb{R} définie par :

$$\begin{cases} g(0) &= 0 \\ g(x) &= x^k, \quad \text{si } x > 0 \end{cases}$$

On rappelle que $x^k = e^{k \text{Log } x}$.

Comparer suivant les valeurs de x , $f'(x)$ et $g'(x)$. En déduire que :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad \int_1^x f'(t) dt \geq \int_1^x g'(t) dt.$$

puis que $\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad f(x) \geq g(x)$.

Que signifie cette inégalité pour les courbes représentatives de f et g ?

EXERCICE 2

1. Démontrer par récurrence que, quel que soit l'entier naturel n , non nul, $2n-1$

$$1 + 2i + 3i + \dots + ni^{n-1} = \frac{-(n+1)i^{n+1} - ni^n + i}{2}$$

2. En déduire que, quel que soit l'entier naturel k , non nul,

$$1 - 3 + 5 - 7 + \dots + (2k+1)(-1)^k = (k+1)(-1)^k$$

$$\text{et } 2 - 4 + 6 - \dots + 2k(-1)^{k-1} = \frac{1 - (2k+1)(-1)^k}{2}$$

PROBLÈME

Partie A

Soit $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ une base orthonormée d'un espace vectoriel euclidien V_3 de dimension 3.

On désigne par φ l'endomorphisme de V_3 défini par :

$$\varphi(\vec{i}) = \vec{i}, \quad \varphi(\vec{j}) = \vec{j}, \quad \varphi(\vec{k}) = \frac{1}{2}\vec{i} + \frac{1}{2}\vec{j}$$

1. Soit X, Y, Z les coordonnées d'un vecteur \vec{u} de V_3 .
Exprimer les coordonnées X_1, Y_1, Z_1 du vecteur \vec{u}_1 transformé de \vec{u} par φ en fonction de X, Y et Z .
2. Déterminer le noyau et l'image de φ . Reconnaître φ .
3. On donne a, b, c réels, Quelle est l'image par φ du plan vectoriel d'équation $aX + bY + cZ = 0$?
Discuter.

N. B. La suite du problème est indépendante de cette dernière question A 3.

Partie B

Soit $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un repère orthonormé d'un espace affine euclidien E_3 associé à V_3 . On désigne par f l'application affine de E_3 dont l'endomorphisme associé est φ et telle que $f(O) = 0$.

1. Montrer que l'image du point M de coordonnées x, y, z est le point M_1 de coordonnées x_1, y_1, z_1 telles que :

$$\begin{cases} x_1 &= x + \frac{1}{2}z \\ y_1 &= y + \frac{1}{2}z \\ z_1 &= 0 \end{cases}$$

2. On désigne par A_1, B_1, C_1, D_1 les images respectives de $A(1; 0; 1), B(-1; 0; 1), C(-1; 0; -1), D(1; 0; -1)$.

Quelle est l'image par f du segment AB ?

Quelle est la figure géométrique $A_1B_1C_1D_1$?

3. On considère le plan dont un repère est $(O; \vec{i}, \vec{j})$.

Soit Γ le cercle de ce plan, de centre O et de rayon 1. Ce cercle a donc pour équations :

$$y = 0 \quad \text{et} \quad x^2 + z^2 = 1$$

Soit Γ_1 l'image de Γ par f . Montrer que Γ_1 a pour équations

$$z_1 = 0 \quad \text{et} \quad x_1^2 + 5y_1^2 - 2x_1y_1 = 1.$$

Partie C

On se propose, dans cette partie, de déterminer la nature de Γ_1 . On oriente le plan dont un repère est $(O; \vec{i}, \vec{j})$ en choisissant $(O; \vec{i}, \vec{j})$ comme repère direct, Soit (O, \vec{i}', \vec{j}') le repère se déduisant de $(O; \vec{i}, \vec{j})$ par la rotation plane de centre O et d'angle de détermination α ($\alpha \in [0; 2\pi[$).

Soit M_1 le point de coordonnées x_1 et y_1 dans $(O; \vec{i}, \vec{j})$ et de coordonnées x' et y' dans (O, \vec{i}', \vec{j}') . On admettra que :

$$\begin{cases} x_1 &= x' \cos \alpha - y' \sin \alpha \\ y_1 &= x' \sin \alpha + y' \cos \alpha \end{cases}$$

1. Quelle est l'équation de Γ_1 dans (O, \vec{i}', \vec{j}') ?
2. Montrer qu'il existe une valeur et une seule α_1 de α , strictement comprise entre 0 et $\frac{\pi}{2}$ telle que l'équation de Γ_1 dans le repère (O, \vec{i}', \vec{j}') soit de la forme : $kx'^2 + \ell y'^2 = 1$.
(On pourra montrer que α_1 vérifie l'équation $\text{tg} 2\alpha = \frac{1}{2}$).
3. Montrer alors que Γ_1 est une ellipse dont on déterminera le grand axe et le petit axe.

Partie D

1. Montrer que si \vec{w} désigne un vecteur directeur de la tangente en M à Γ , alors $\varphi(\vec{w})$ est un vecteur directeur de la tangente en $M_1 = f(M)$ à Γ_1 . (On pourra exprimer les coordonnées de M en fonction d'un paramètre t).
2. En déduire que Γ_1 est tangente aux quatre côtés du quadrilatère $A_1B_1C_1D_1$ en des points que l'on précisera.