

☞ Baccalauréat C Sud-Viêt-Nam juin 1973 ☞

EXERCICE 1

Résoudre, dans l'ensemble des nombres complexes \mathbb{C} , l'équation

$$z^2 - 5z + (8 - 6i) = 0.$$

EXERCICE 2

Dans le plan affine euclidien P rapporté à un repère orthonormé, soit I le point de coordonnées $(1; 0)$ et J le point de coordonnées $(0; 1)$.

H_1 désigne l'homothétie de centre I et de rapport -2 .

k désignant un nombre réel strictement positif, soit H_2 l'homothétie de centre J et de rapport k .

Déterminer la nature et les éléments de la transformation $H_2 \circ H_1$ composée des deux homothéties H_1 et H_2 suivant les valeurs de k .

PROBLÈME

Partie A

Soit $(\mathcal{A}, +, \cdot)$ l'espace vectoriel réel des applications de \mathbb{R} dans \mathbb{R} pour la loi interne, notée $+$, définie par

$$(\forall f \in \mathcal{A}), (\forall g \in \mathcal{A}), (\forall x \in \mathbb{R}) : (f + g)(x) = f(x) + g(x),$$

et pour la loi externe, notée \cdot , définie par

$$(\forall f \in \mathcal{A}), (\forall \lambda \in \mathbb{R}), (\forall x \in \mathbb{R}) : (\lambda \cdot f)(x) = \lambda f(x).$$

1. Soit \mathcal{P} et \mathcal{I} les ensembles des applications respectivement paires et impaires de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .
Démontrer que les lois définies dans \mathcal{A} munissent les parties \mathcal{P} et \mathcal{I} de \mathcal{A} d'une structure d'espace vectoriel réel.
2. Déterminer $\mathcal{P} \cap \mathcal{I}$, intersection des ensembles \mathcal{P} et \mathcal{I} .
3. Soit F un élément quelconque de \mathcal{A} . On considère les deux éléments p_F et i_F de \mathcal{A} définis par

$$(\forall x \in \mathbb{R}) : p_F(x) = \frac{1}{2}[F(x) + F(-x)].$$

et

$$i_F(x) = \frac{1}{2}[F(x) - F(-x)].$$

Démontrer que $\mathcal{P} = \mathcal{P} \oplus \mathcal{I}$ et que $\mathcal{I} = \mathcal{I} \oplus \mathcal{P}$; en déduire que \mathcal{A} est somme directe de \mathcal{P} et de \mathcal{I} .

Partie B

$c : x \mapsto 2(e^x + e^{-x})$ et $s : x \mapsto 21(e^x - e^{-x})$.

B) Dans cette question, on considère le cas particulier où F est la fonction exponentielle de base e et l'on désigne par c et s les deux applications p_F et i_F associées à F .

1. Étudier les variations des fonctions c et s et

2. Déterminer $\lim_{x \rightarrow 0} (C(x) - 21e^{-x})$ et $\lim_{x \rightarrow 0} (S(x) - 1e^{-x})$. Tracer sur un même graphique les courbes (C) et (S) et la droite $y = c(x)$. Déduire de B, l'existence d'une application, s^{-1} , réciproque de s .
(S) : $y = s(x)$. Déterminer $s^{-1}(a)$. Pour cela, on pourra résoudre l'équation

$$(x \in \mathbb{R}) : \quad s(x) = a.$$

On aura intérêt à effectuer le changement d'inconnue défini par $e^x = u$.

3. Soit $D(\lambda)$ le domaine plan délimité par (C), (S) et les deux droites d'équations $x = 0$ et $x = \lambda$ ($\lambda \in \mathbb{R}$).
Déterminer l'aire du domaine $D(\lambda)$.

Partie C

Soit M un point mobile du plan euclidien rapporté au repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$ orthonormé.
À chaque instant t , les coordonnées de M sont définies par

$$t > 0, \quad x = c(t), \quad y = s(t).$$

- Déterminer la trajectoire du mobile M.
- Soit $V(t)$ la vitesse de M à l'instant t . Déterminer l'ensemble (H) des points m du plan tels que, à chaque instant, on ait $\vec{Om} = \vec{V}(t)$.
- Déterminer la nature du mouvement de M sur la trajectoire.